



ROBOTINO

Plataforma de robot móvil para investigación y formación.

Equipado con un actuador omnidireccional y sus sensores, interfaces y ampliaciones específicas, el Robotino® se puede utilizar de manera flexible. Para la programación de las aplicaciones individuales están disponibles los lenguajes y sistemas de programación más importantes.

Robótica móvil y de servicio

Además de los robots industriales, los robots móviles y de servicio son cada vez más importantes. El nuevo Robotino® sigue este desarrollo técnico y económico, y sirve de base para los objetivos de investigación y formación en estos ámbitos de aplicación.



ROBÓTICA MÓVIL DE SERVICIO

Robotino® está disponible en dos versiones estándar Premium Edition y Basic Edition.

- Premium Edition
- Basic Edition.

La diferencia entre las dos versiones está en la capacidad de cálculo, el tamaño de la memoria interna y de la extensión mecánica, así como en la torre de montaje



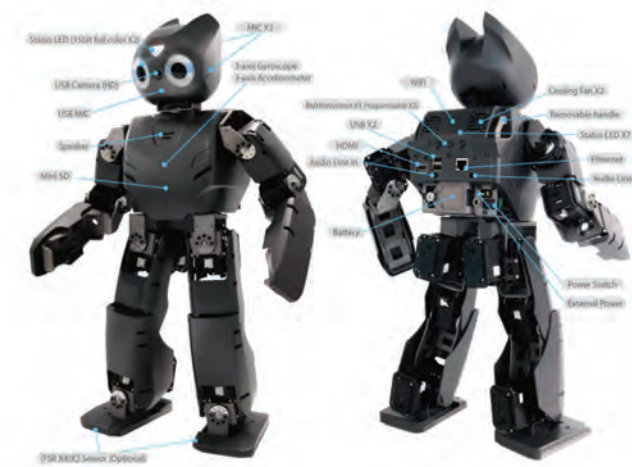
SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN MANIPULACIÓN ROBÓTICA CON ACTUADORES INTELIGENTES PARA AUTOMATIZACIÓN E INVESTIGACIÓN

Este Sistema de Entrenamiento contiene 6 grados de libertad mas el sujetador y está fabricado a base de actuadores inteligentes. Su estructura es modular para el fácil mantenimiento, su peso es demasiado ligero para su fácil transportación, soporta la carga útil para operaciones pequeñas y de mediana escala.

Contiene un amplio rango abierto de operaciones, es ideal para operaciones repetitivas y de alta precisión, interface USB y comunicación RS-485, la programación del usuario es por medio de SDK.



SISTEMA DE ENTRENAMIENTO AVANZADO EN ROBOT HUMANOIDE CON INTELIGENCIA POR MEDIO DE PLATAFORMA ABIERTA MODELO DARWIN OP MEDIO DE PLATAFORMA ABIERTA MODELO DARWIN OP



El Sistema de Entrenamiento en Robot Humanoide con Inteligencia Modelo Darwin OP es una solución accesible para el Entrenamiento en Robot Humanoides con un avanzado poder computacional, sensores altamente sofisticados, alta capacidad de carga útil y habilidad dinámica de movimiento que permite realizar investigación y actividades educativas.

SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN ARMADO Y PROGRAMACION DE ROBOT EVOLUTIVO MODELO BIOLOID PREMIUM

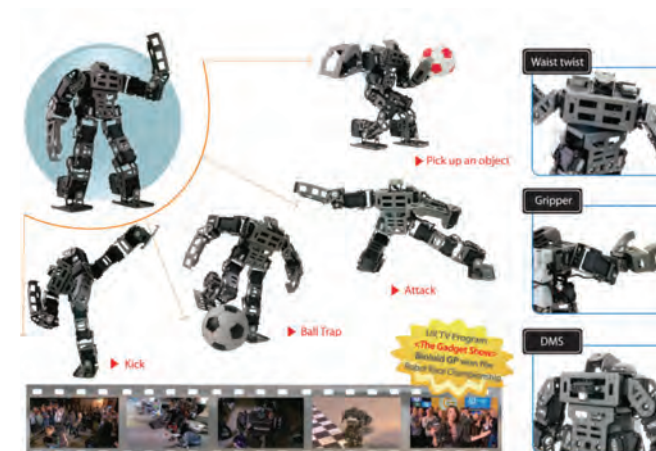
Este sistema incluye un manual para que puedas adaptarlo en 29 formas y programaciones distintas. Este sistema incluye todos los componentes necesarios para armar tu sistema robot.

COMPONENTES

- Controlador Principal
- Actuadores Inteligentes
- Batería Li-Po
- Sensor Gyro con posturas ajustables mientras camina
- Soporte de cables
- Control Inalámbrico
- Receptor IR
- Modulo Inalámbrico de Comunicación
- Sensor para Medición de Distancia
- Detección de Objetos



SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN ROBOT HUMANOIDE DE ALTO RENDIMIENTO MODELO GP



Este Sistema está especialmente diseñado para actividades competitivas de alto rendimiento como carreras, soccer, peleas y otras actividades competitivas. Es un Robot Humanoide de primera categoría armado con actuadores de alto rendimiento, tiene un peso Ultra-Ligero y marcos de aluminio de alta resistencia para poder desarrollar sus competencias sin sufrir daños.

Desarrolla movimientos poderosos incluyendo un interruptor de dirección mientras se encuentra en movimiento o caminata rápida. Provee movimientos básicos de pelea y soccer y competencias. Se puede ajustar posturas mientras camino por medio del Sensor GYRO. Incluye un set de GRIPPER para el objetivo que se quiera emplear. Incluye un control remoto inalámbrico con identificación IR, Zigbee y opcional bluetooth. Incluye la herramienta de programación Roboplus un poderoso software de programación para robótica. provee un paquete digital de comunicación y simples conexiones de cadena.

SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN ROBOT HUMANOIDE MODELO DARWIN MINI

Este sistema es una herramienta bastante accesible para el aprendizaje de programación de robots humanoides. Este sistema se puede programar con R+ Task and R+Motion software. el robot también se puede controlar por medio de smartphone.

Está compuesto por actuadores inteligentes, ofrece la aplicación ROBOTIS MINI para teléfonos celulares y poder hacer gestos, reconocimiento de voz, etc. Ofrece varias funciones para la conveniencia del usuario como porcentaje de batería, compensación de ajustes, etc.

Ofrece capacidad de expansión como sensor de colores, sensor ultrasónico, Sensor IR, Sensor Magnético, Sensor DMS, módulos LED, etc.



SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN INTRODUCCION DE PROGRAMACION DE ROBOT MODELO STEM

Este sistema está diseñado para principiantes en programación de robot, este sistema está diseñado para que se puedan armar 9 tipos diferentes de robots como:

- Robot Trazador de Línea
- Robot esquiador de objetos
- Robot Transportador de Objetos
- Robot Localizador de Objetos
- Robot transportador de pelotas
- Robot Disparador de pelotas por medio de un cañón.



SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN ROBÓTICA MODELO 5150

Introducción a la Robótica

TEMAS DE COBERTURA

- Introducción y Familiarización.
- Programación.
- Edición de Programas e Instrucciones de Control.
- Aplicaciones Industriales – Simulación 1.
- Aplicaciones Industriales – Simulación 2.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando una Banda Transportadora.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Carrusel Rotativo.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Alimentador por Gravedad.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Alimentador Neumático.



SISTEMA DE ENTRENAMIENTO EN SERVO ROBOT MODELO 5250

TEMAS DE COBERTURA

- Introducción.
- Familiarización con el Sistema Servo-Robot.
- Programas Punto a Punto.
- Programas Objeto.
- Edición de Programas.
- Generalidades del Control.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Alimentador por Gravedad.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando una Banda Transportadora.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Alimentador Neumático.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Carrusel Rotativo.
- Simulación de una Aplicación Industrial utilizando un Deslizador Lineal.



SIMULADOR DE ENTRENAMIENTO EN ROBÓTICA MODELO 5251

TEMAS DE COBERTURA

- De fácil uso, software manipulado por menús.
- Modos de simulación y control.
- Ambiente de trabajo virtual en tres dimensiones (3D)
- Siete ajustes predefinidos de localización/visualización de cámara.
- Control de movimientos del ServoRobot utilizando coordenadas "articulares" y "cartesianas"
- Programación sin la necesidad de equipo físico.
- Panel graficador de puntos para fácil registro, renombre, visualización de coordenadas y borrado de puntos.
- Creación y ejecución de tareas de programas utilizando iconos y herramientas graficas (no se requiere teclado)
- Creación y ejecución simple y compleja de tareas de programas a través del ingreso de todos los comandos necesarios utilizando el teclado.
- Poderoso juego de comandos de tareas como lo son: Delay, Do-Util, If-Else, Gosub, Home, Input, Output, While-Repeat, y muchos más.



LABORATORIO ROBOTIS



Torre Eiffel #362
Parque Industrial Las Torres
CP. 26114 Saltillo, Coahuila

Tel: (844) 434 0022
Fax: (844) 434 0033
01 800 718 4010

FESTO
DIDACTIC

y su línea de productos

Lab-Volt®

direcione@edutelsa.com.mx

